

## CHAPITRE VII

## COURBES PARAMÉTRÉES PLANES

**Définition** Soit  $f$  et  $g$  deux fonctions définies et continues respectivement sur les parties  $D_f$  et  $D_g$  de  $[R]$ .

Soit dans le plan rapporté à un repère orthonormé  $O, \vec{i}, \vec{j}$  les points  $M$  de coordonnées

$$\left. \begin{array}{l} x = f(t) \\ y = g(t) \end{array} \right\} \text{ où } t \in D_f \cap D_g, t \text{ s'appelle le paramètre}$$

L'ensemble des points  $M \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  définit une courbe paramétrée  $C$ .

On a

$$\vec{OM}(t) = f(t)\vec{i} + g(t)\vec{j}, t \in D$$

On peut considérer  $C$  comme la trajectoire du point  $M$  où  $t$  représente le "temps". Dans ce cas  $\vec{OM}(t)$  s'appelle le vecteur espace et :

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{OM}(t)}{dt} & \text{ vecteur vitesse} \\ \frac{d^2\vec{OM}(t)}{dt^2} & \text{ vecteur accélération} \end{aligned}$$

Une courbe plane paramétrée est une application :

$$\vec{F} : D \rightarrow P \text{ plan} \\ t \mapsto \vec{F}(t) = \vec{OM}(t)$$

## Ensemble de définition. Ensemble d'étude

**Définition** L'ensemble de *définition* est l'ensemble  $D = D_f \cap D_g$

**Définition** Une courbe paramétrée définie par

$$\vec{F} : D \rightarrow [R]^2 \\ t \mapsto \begin{pmatrix} f(t) \\ g(t) \end{pmatrix}$$

est dite **périodique** de période  $T > 0$  si et seulement si :

$$t \in D, T > 0, t + T \in D \text{ et } \vec{F}(t + T) = \vec{F}(t)$$

Remarque :  $\vec{F}$  est périodique de période  $T$  si et seulement si  $f$  et  $g$  sont périodiques de même période  $T$

**Exemple** Le cercle de centre  $O$  et de rayon  $R$  a pour équation paramétrique

$$\left. \begin{aligned} x &= R \cos t \\ y &= R \sin t \end{aligned} \right\} t \in [0, 2\pi[$$

Alors  $\vec{F}(t) = \overrightarrow{OM}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$  et on a  $\vec{F}(t+T) = \vec{F}(t)$  pour  $t \in \mathbb{R}$

Pratiquement on cherche le plus petit nombre positif  $T$  tel que

$$\left. \begin{aligned} f(t+T) &= f(t) \\ g(t+T) &= g(t) \end{aligned} \right\} t \in D$$

C'est le P.P.C.M de la période de  $f$  et de la période de  $g$ .

La période étant déterminée, on peut restreindre l'étude à un ensemble plus petit  $D_e \subset D$ . Puis par une ou plusieurs transformations géométriques simples (symétries, translations) construire la courbe entièrement.

Si :  $t \in D, t' \in D$  tel que :

- 1  $f(t) = f(t')$  et  $g(t) = -g(t')$   $Ox$  est axe de symétrie
- 2  $f(t) = -f(t')$  et  $g(t) = g(t')$   $Oy$  est axe de symétrie
- 3  $f(t) = -f(t')$  et  $g(t) = -g(t')$   $O$  est centre de symétrie
- 4  $f(t) = g(t')$  et  $g(t) = f(t')$  La première bissectrice est axe de symétrie
- 5  $f(t) = -g(t')$  et  $g(t) = -f(t')$  La seconde bissectrice est axe de symétrie
- 6  $f(t) = f(t')$  et  $g(t) = g(t')$  La droite  $x = d$  est axe de symétrie

**Exemple**

$$\left. \begin{aligned} x &= \cos 3t \\ y &= \sin 2t \end{aligned} \right\} t \in [0, 2\pi[$$

$$\left. \begin{aligned} x &\text{ a pour période } \frac{2\pi}{3} \\ y &\text{ a pour période } \pi \end{aligned} \right\} T = \text{PPCM} \left( \frac{2\pi}{3}, \pi \right) = 2\pi$$

On obtient toute la courbe en faisant une étude sur  $[-\pi, \pi[$ ,

$$\left. \begin{aligned} x(-t) &= x(t) \\ y(-t) &= -y(t) \end{aligned} \right\} \text{symétrie par rapport à } Ox$$

On limite donc l'intervalle à 0,

$$\left. \begin{array}{l} x = -t \\ y = -t \end{array} \right\} \text{symétrie par rapport à } O$$

On limite donc l'étude à  $0, \frac{\pi}{2}$

## Points Multiples

La courbe paramétrée présente un point double  $M$ , s'il existe  $t_1 \in D$  et  $t_2 \in D$  distincts tels que  $M(t_1) = M(t_2)$ .

On définira de même les points triples, etc...

En pratique pour déterminer les points doubles on résout le système :

$$\left. \begin{array}{l} x(t_1) = x(t_2) \\ y(t_1) = y(t_2) \end{array} \right\} \text{avec } t_1 \neq t_2$$

### Exemple

$$\left. \begin{array}{l} x(t) = \sin t \\ y(t) = \cos \frac{t}{2} \end{array} \right\} t \in ]0, 4[$$

Le seul point multiple est le point double  $O \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  pour  $t_1 = 0$  et  $t_2 = 2\pi$

## Branches Infinies

On dit qu'une courbe paramétrée présente une branche infinie quand  $t$  tend vers  $t_0$  (fini ou infini) quand l'une au moins des coordonnées tend vers l'infini.

### Exemple

$$\left. \begin{array}{l} x(t) = \ln t - 1 \\ y(t) = t - \frac{1}{t} \end{array} \right\} \text{pour } t \in ]-1, 0[ \cup ]0, +\infty[$$

La courbe présente quatre branches infinies :

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Pour } t \rightarrow -1^+ \\ \text{Pour } t \rightarrow 0^- \\ \text{Pour } t \rightarrow 0^+ \\ \text{Pour } t \rightarrow +\infty \end{array} \right.$$

## Étude des branches infinies

Soit  $t_0 \in \overline{[R]}$  si pour  $t \rightarrow t_0$  on a :

1.

$$\left. \begin{array}{l} x \\ y = y_0 \end{array} \right\} [\mathbf{R}] \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \text{La droite } y = y_0 \text{ est asymptote à la courbe}$$

2.

$$\left. \begin{array}{l} x = x_0 \\ y \end{array} \right\} [\mathbf{R}] \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \text{La droite } x = x_0 \text{ est asymptote à la courbe}$$

3.

$$\left. \begin{array}{l} x \\ y \end{array} \right\} \text{On étudie alors la limite : } \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y}{x}$$

On a trois cas :

a.

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y}{x} = \infty \quad : \text{La courbe admet une branche parabolique de direction asymptotique } Oy$$

b.

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y}{x} = 0 \quad : \text{La courbe admet une branche parabolique de direction asymptotique } Ox$$

c.

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y}{x} = a \quad [\mathbf{R}]$$

Alors la courbe admet une droite asymptotique  $y = ax$ , on a alors deux cas :

i.

$$\lim_{t \rightarrow t_0} (y - ax) = 0 \quad : \text{On a une branche parabolique}$$

ii.

$$\lim_{t \rightarrow t_0} (y - ax) = b \quad [\mathbf{R}]$$

La courbe admet la droite d'équation  $y = ax + b$  comme asymptote

Si  $y - ax - b > 0$  La courbe est au-dessus de l'asymptote

Si  $y - ax - b < 0$  La courbe est au-dessous de l'asymptote

**Exemple**

$$\left. \begin{array}{l} x = t \\ y = t^2 \end{array} \right\} t \rightarrow -1$$

On a

$$\lim_{t \rightarrow -1} x t - \lim_{t \rightarrow -1} y t$$

$$\lim_{t \rightarrow -1} x t - \lim_{t \rightarrow -1} y t -$$

Il y a donc une branche infinie quand  $t$  tend vers  $-1$  ;  
On a

$$\lim_{t \rightarrow -1} \frac{y t}{x t} = -1$$

et

$$\lim_{t \rightarrow -1} y t - -1 \cdot x t = \lim_{t \rightarrow -1} t^2 = 1$$

La droite d'équation  $y = -x - 1$  est donc asymptote à la courbe quand  $t$  tend vers  $-1$ .

## Étude locale

**Définition** Un point  $t_0 \in D$  tel que  $f$  et  $g$  soient dérivables en  $t_0$  est dit **régulier** si et seulement si  $\overrightarrow{OM}(t_0) \neq \vec{0}$

Il est dit **stationnaire** ou **singulier** si et seulement si  $\overrightarrow{OM}(t_0) = \vec{0}$

Si  $t_0$  est régulier la courbe  $C$  admet au point  $M(t_0)$  une tangente dont le coefficient directeur est

$$m(t_0) = \frac{y'(t_0)}{x'(t_0)}$$

## Vecteur Directeur de la tangente au point $M(t_0)$ et position de la courbe par rapport à cette tangente

D'après la formule de Taylor-Lagrange, on a au voisinage de  $t_0$  :

$$\overrightarrow{OM}(t) = \overrightarrow{OM}(t_0) + (t - t_0) \overrightarrow{OM}'(t_0) + \dots + \frac{(t - t_0)^n}{n!} \overrightarrow{OM}^{(n)}(t_0) + (t - t_0)^{n+1} \dots$$

où

$$\lim_{t \rightarrow t_0} (t - t_0) = 0$$

**Définition** On appelle **premier invariant** de la courbe paramétrée en  $t_0$  le **plus petit entier strictement positif** (s'il existe !)  $p$  tel que

$$\overrightarrow{OM}^{(p)}(t_0) \neq \vec{0}$$

On a dans ce cas :

$$\overrightarrow{M(t_0)M(t)} = \frac{(t - t_0)^p}{p!} \overrightarrow{OM}^{(p)}(t_0) + (t - t_0)^{p+1} \dots$$

D'où  $\overrightarrow{M t_o M t}$  est colinéaire à  $\overrightarrow{OM}^p t_o$

**Définition** On appelle *second invariant* (s'il existe) de la courbe paramétrée en  $t_o$  le plus petit entier  $q > p$  tel que  $\overrightarrow{OM}^q t_o$  **ne soit pas colinéaire** à  $\overrightarrow{OM}^p t_o$ .

On a les quatre configurations suivantes :

1. Si  $p$  est impair et  $q$  est pair :  $M t_o$  est un point ordinaire
2. Si  $p$  est impair et  $q$  est impair :  $M t_o$  est un point d'inflexion
3. Si  $p$  est pair et  $q$  impair :  $M t_o$  est un point de rebroussement de 1<sup>ère</sup> espèce
4. Si  $p$  est pair et  $q$  est pair :  $M t_o$  est un point de rebroussement de seconde espèce

CFAI-CENTRE

## Plan d'étude

1. Ensemble de définition  $D$
2. Étude des invariances de la courbe : Périodicités, invariance par translation, symétries.
3. Étude séparée des fonction  $t \quad x \ t$  et  $t \quad y \ t$
4. Les résultats de l'étude précédente seront reportés dans le même tableau de variation

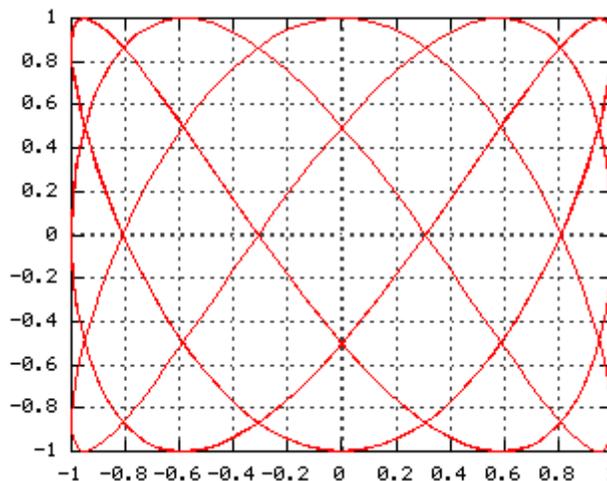
$t$		
$f \ t$		
$f \ t$		
$g \ t$		
$g \ t$		
$m \quad \frac{g \ t}{f \ t}$		

5. Étude des branches infinies
6. Points remarquables (multiples, d'inflexions...)
7. Le tableau de variation et le graphe seront progressivement élaborés

### Exemples :

a. courbe de Lissajous

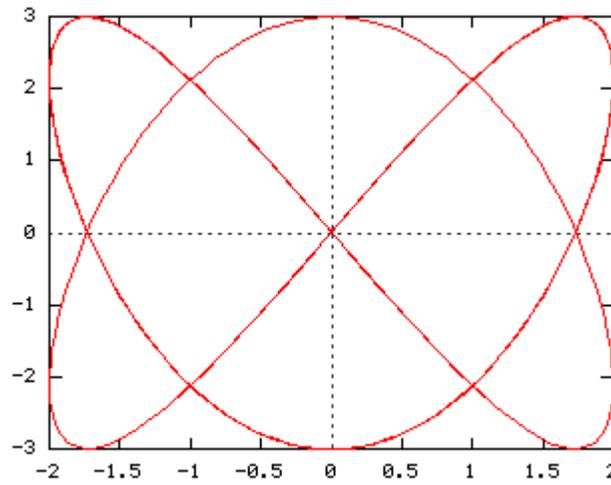
$$\left. \begin{array}{l} x \ t \quad \sin 3t \\ y \ t \quad \cos 5t \end{array} \right\}$$



**b. courbe de Lissajous**

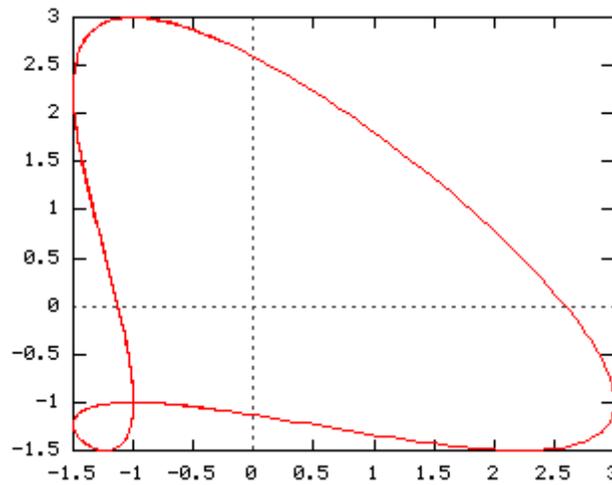
CFAI-CENTRE

$$\left. \begin{array}{l} x(t) = 2 \sin 2t \\ y(t) = 3 \sin 3t \end{array} \right\}$$



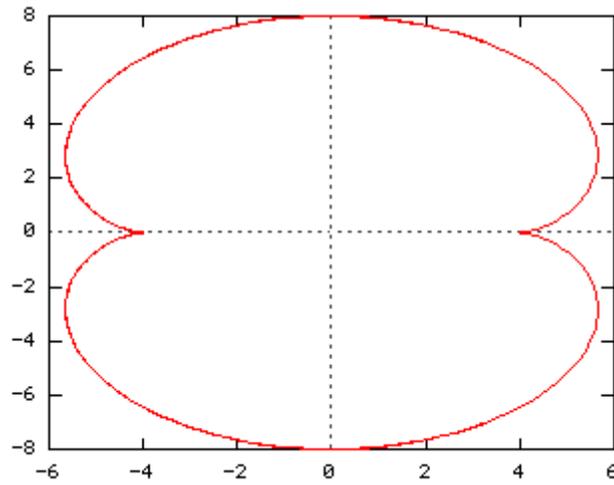
**c. Deltoïde**

$$\left. \begin{array}{l} x(t) = 2 \cos t - \cos 2t \\ y(t) = 2 \sin t - \cos 2t \end{array} \right\}$$



d. Nephroïde

$$\left. \begin{aligned} x &= 2 - 3 \cos t - \cos 3t \\ y &= 2 - 3 \sin t - \sin 3t \end{aligned} \right\}$$



e. Astroïde

$$\left. \begin{aligned} x &= 2 \cos^3 t \\ y &= 2 \sin^3 t \end{aligned} \right\}$$

